



Università degli Studi di Firenze
Scuola di Scienze Matematiche, Fisiche e Naturali
C.d.L. Magistrale in Matematica

A. A. 2013-2014
Tesi di Laurea

COMPLESSITÀ DELL'ALGORITMO DI STRASSEN PER IL PRODOTTO DI MATRICI. UN APPROCCIO TENSORIALE

Candidato:
Luca Simi

Relatore:
Prof. Giorgio Ottaviani

Algoritmo di Strassen

Problema

$$\begin{bmatrix} A_{1,1} & \cdots & A_{1,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{n,1} & \cdots & A_{n,n} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} B_{1,1} & \cdots & B_{1,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ B_{n,1} & \cdots & B_{n,n} \end{bmatrix}$$

Algoritmo "righe per colonne"



Complessità: $O(n^3)$

Nel caso 2×2 impiega 8 prodotti.

Algoritmo di Strassen (1969)



Complessità: $O(n^{2.71})$

Nel caso 2×2 impiega solo 7 prodotti.

Algoritmo di Strassen

Problema

$$\begin{bmatrix} A_{1,1} & \cdots & A_{1,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{n,1} & \cdots & A_{n,n} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} B_{1,1} & \cdots & B_{1,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ B_{n,1} & \cdots & B_{n,n} \end{bmatrix}$$

Algoritmo "righe per colonne"



Complessità: $O(n^3)$

Nel caso 2×2 impiega 8 prodotti.

Algoritmo di Strassen (1969)



Complessità: $O(n^{2.71})$

Nel caso 2×2 impiega **solo 7** prodotti.

Algoritmo di Strassen

Problema

$$\begin{bmatrix} A_{1,1} & \cdots & A_{1,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{n,1} & \cdots & A_{n,n} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} B_{1,1} & \cdots & B_{1,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ B_{n,1} & \cdots & B_{n,n} \end{bmatrix}$$

Algoritmo "righe per colonne"



Complessità: $O(n^3)$

Nel caso 2×2 impiega 8 prodotti.

Algoritmo di Strassen (1969)



Complessità: $O(n^{2.71})$

Nel caso 2×2 impiega solo 7 prodotti.

Algoritmo di Strassen

Problema

$$\begin{bmatrix} A_{1,1} & \cdots & A_{1,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{n,1} & \cdots & A_{n,n} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} B_{1,1} & \cdots & B_{1,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ B_{n,1} & \cdots & B_{n,n} \end{bmatrix}$$

Algoritmo "righe per colonne"



Complessità: $O(n^3)$

Nel caso 2×2 impiega 8 prodotti.

Algoritmo di Strassen (1969)



Complessità: $O(n^{2.71})$

Nel caso 2×2 impiega solo 7 prodotti.

Algoritmo di Strassen

Problema

$$\begin{bmatrix} A_{1,1} & \cdots & A_{1,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{n,1} & \cdots & A_{n,n} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} B_{1,1} & \cdots & B_{1,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ B_{n,1} & \cdots & B_{n,n} \end{bmatrix}$$

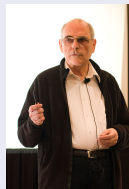
Algoritmo "righe per colonne"



Complessità: $O(n^3)$

Nel caso 2×2 impiega 8 prodotti.

Algoritmo di Strassen (1969)



Complessità: $O(n^{2.71})$

Nel caso 2×2 impiega **solo 7** prodotti.

Algoritmo di Strassen

Problema

$$\begin{bmatrix} A_{1,1} & \cdots & A_{1,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{n,1} & \cdots & A_{n,n} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} B_{1,1} & \cdots & B_{1,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ B_{n,1} & \cdots & B_{n,n} \end{bmatrix}$$

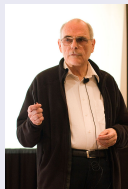
Algoritmo "righe per colonne"



Complessità: $O(n^3)$

Nel caso 2×2 impiega 8 prodotti.

Algoritmo di Strassen (1969)



Complessità: $O(n^{2.71})$

Nel caso 2×2 impiega **solo 7** prodotti.

Prodotti tensoriali

Notazioni

- Sia \mathbb{K} un campo (algebricamente chiuso);
- Sia $\mathbb{P}^n = \mathbb{P}(\mathbb{K}^{n+1})$;
- Siano V_1, \dots, V_n spazi vettoriali di dimensione finita su \mathbb{K} .

Definizione

Il **prodotto tensoriale** di V_1, \dots, V_n è l'insieme

$$V_1 \otimes \dots \otimes V_n = \{T : V_1^* \times \dots \times V_n^* \longrightarrow \mathbb{K}, T \text{ multilineare}\}$$

I suoi elementi si dicono **tensori**.

Definizione

Un tensore $T \in V_1 \otimes \dots \otimes V_n$ si dice **decomponibile** se esistono $v_1 \in V_1, \dots, v_n \in V_n$ tali che

$$T(\alpha_1, \dots, \alpha_n) = \alpha_1(v_1) \cdot \dots \cdot \alpha_n(v_n) \quad \forall \alpha_1 \in V_1^*, \dots, \alpha_n \in V_n^*$$

Indichiamo T con la notazione $v_1 \otimes \dots \otimes v_n$.

Prodotti tensoriali

Notazioni

- Sia \mathbb{K} un campo (algebricamente chiuso);
- Sia $\mathbb{P}^n = \mathbb{P}(\mathbb{K}^{n+1})$;
- Siano V_1, \dots, V_n spazi vettoriali di dimensione finita su \mathbb{K} .

Definizione

Il **prodotto tensoriale** di V_1, \dots, V_n è l'insieme

$$V_1 \otimes \dots \otimes V_n = \{T : V_1^* \times \dots \times V_n^* \longrightarrow \mathbb{K}, T \text{ multilineare}\}$$

I suoi elementi si dicono **tensori**.

Definizione

Un tensore $T \in V_1 \otimes \dots \otimes V_n$ si dice **decomponibile** se esistono $v_1 \in V_1, \dots, v_n \in V_n$ tali che

$$T(\alpha_1, \dots, \alpha_n) = \alpha_1(v_1) \cdot \dots \cdot \alpha_n(v_n) \quad \forall \alpha_1 \in V_1^*, \dots, \alpha_n \in V_n^*$$

Indichiamo T con la notazione $v_1 \otimes \dots \otimes v_n$.

Prodotti tensoriali

Notazioni

- Sia \mathbb{K} un campo (algebricamente chiuso);
- Sia $\mathbb{P}^n = \mathbb{P}(\mathbb{K}^{n+1})$;
- Siano V_1, \dots, V_n spazi vettoriali di dimensione finita su \mathbb{K} .

Definizione

Il **prodotto tensoriale** di V_1, \dots, V_n è l'insieme

$$V_1 \otimes \dots \otimes V_n = \{T : V_1^* \times \dots \times V_n^* \longrightarrow \mathbb{K}, T \text{ multilineare}\}$$

I suoi elementi si dicono **tensori**.

Definizione

Un tensore $T \in V_1 \otimes \dots \otimes V_n$ si dice **decomponibile** se esistono $v_1 \in V_1, \dots, v_n \in V_n$ tali che

$$T(\alpha_1, \dots, \alpha_n) = \alpha_1(v_1) \cdot \dots \cdot \alpha_n(v_n) \quad \forall \alpha_1 \in V_1^*, \dots, \alpha_n \in V_n^*$$

Indichiamo T con la notazione $v_1 \otimes \dots \otimes v_n$.

Il rango

Teorema

Sia $\{v_1^{(k)}, \dots, v_{d_k}^{(k)}\}$ una base di V_k per $1 \leq k \leq n$. Allora una base di $V_1 \otimes \dots \otimes V_n$ è data da

$$\left\{ v_{j_1}^{(1)} \otimes \dots \otimes v_{j_n}^{(n)} \right\}_{1 \leq j_1 \leq d_1, \dots, 1 \leq j_n \leq d_n}$$

Definizione

Sia $T \in V_1 \otimes \dots \otimes V_n$. Il **rango** di T è il minimo intero R per cui T è esprimibile come somma di R tensori decomponibili. Indichiamo il rango di T con $R(T)$.

Fatto

Determinare il rango di un tensore è un problema NP-completo.



Il rango

Teorema

Sia $\{v_1^{(k)}, \dots, v_{d_k}^{(k)}\}$ una base di V_k per $1 \leq k \leq n$. Allora una base di $V_1 \otimes \dots \otimes V_n$ è data da

$$\left\{ v_{j_1}^{(1)} \otimes \dots \otimes v_{j_n}^{(n)} \right\}_{1 \leq j_1 \leq d_1, \dots, 1 \leq j_n \leq d_n}$$

Definizione

Sia $T \in V_1 \otimes \dots \otimes V_n$. Il **rango** di T è il minimo intero R per cui T è esprimibile come somma di R tensori decomponibili. Indichiamo il rango di T con $R(T)$.

Fatto

Determinare il rango di un tensore è un problema NP-completo.



Il rango

Teorema

Sia $\{v_1^{(k)}, \dots, v_{d_k}^{(k)}\}$ una base di V_k per $1 \leq k \leq n$. Allora una base di $V_1 \otimes \dots \otimes V_n$ è data da

$$\left\{ v_{j_1}^{(1)} \otimes \dots \otimes v_{j_n}^{(n)} \right\}_{1 \leq j_1 \leq d_1, \dots, 1 \leq j_n \leq d_n}$$

Definizione

Sia $T \in V_1 \otimes \dots \otimes V_n$. Il **rango** di T è il minimo intero R per cui T è esprimibile come somma di R tensori decomponibili. Indichiamo il rango di T con $R(T)$.

Fatto

Determinare il rango di un tensore è un problema NP-completo.



Il rango

Teorema

Sia $\{v_1^{(k)}, \dots, v_{d_k}^{(k)}\}$ una base di V_k per $1 \leq k \leq n$. Allora una base di $V_1 \otimes \dots \otimes V_n$ è data da

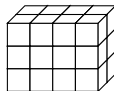
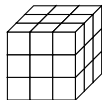
$$\left\{ v_{j_1}^{(1)} \otimes \dots \otimes v_{j_n}^{(n)} \right\}_{1 \leq j_1 \leq d_1, \dots, 1 \leq j_n \leq d_n}$$

Definizione

Sia $T \in V_1 \otimes \dots \otimes V_n$. Il **rango** di T è il minimo intero R per cui T è esprimibile come somma di R tensori decomponibili. Indichiamo il rango di T con $R(T)$.

Fatto

Determinare il rango di un tensore è un problema NP-completo.



Prodotti tensoriali

Definizione

Sia $T \in V_1 \otimes \dots \otimes V_n$. Il **flattening** di T lungo V_i è l'applicazione lineare

$$T_{V_i} : V_1^* \otimes \dots \otimes V_{i-1}^* \otimes V_{i+1}^* \otimes \dots \otimes V_n^* \longrightarrow V_i \simeq V_i^{**}$$

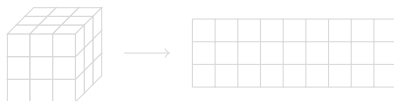
definita da

$$T_{V_i}(\alpha_1 \otimes \dots \otimes \alpha_{i-1} \otimes \alpha_{i+1} \otimes \dots \otimes \alpha_n)(\alpha_i) = T(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$$

per $\alpha_i \in V_i^*$

Teorema

Sia $T \in V_1 \otimes \dots \otimes V_n$, allora $\text{rk}(T_{V_i}) \leq R(T)$ per ogni $1 \leq i \leq n$.



Prodotti tensoriali

Definizione

Sia $T \in V_1 \otimes \dots \otimes V_n$. Il **flattening** di T lungo V_i è l'applicazione lineare

$$T_{V_i} : V_1^* \otimes \dots \otimes V_{i-1}^* \otimes V_{i+1}^* \otimes \dots \otimes V_n^* \longrightarrow V_i \simeq V_i^{**}$$

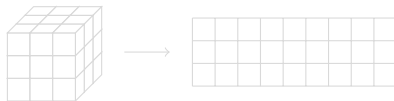
definita da

$$T_{V_i}(\alpha_1 \otimes \dots \otimes \alpha_{i-1} \otimes \alpha_{i+1} \otimes \dots \otimes \alpha_n)(\alpha_i) = T(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$$

per $\alpha_i \in V_i^*$

Teorema

Sia $T \in V_1 \otimes \dots \otimes V_n$, allora $\text{rk}(T_{V_i}) \leq R(T)$ per ogni $1 \leq i \leq n$.



Prodotti tensoriali

Definizione

Sia $T \in V_1 \otimes \dots \otimes V_n$. Il **flattening** di T lungo V_i è l'applicazione lineare

$$T_{V_i} : V_1^* \otimes \dots \otimes V_{i-1}^* \otimes V_{i+1}^* \otimes \dots \otimes V_n^* \longrightarrow V_i \simeq V_i^{**}$$

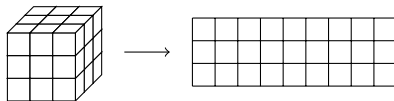
definita da

$$T_{V_i}(\alpha_1 \otimes \dots \otimes \alpha_{i-1} \otimes \alpha_{i+1} \otimes \dots \otimes \alpha_n)(\alpha_i) = T(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$$

per $\alpha_i \in V_i^*$

Teorema

Sia $T \in V_1 \otimes \dots \otimes V_n$, allora $\text{rk}(T_{V_i}) \leq R(T)$ per ogni $1 \leq i \leq n$.



Prodotti tensoriali

Definizione

Sia $T \in U \otimes V \otimes W$, il **flattening di Koszul** di T è l'applicazione lineare definita da

$$T_U^\wedge : U \otimes V^* \xrightarrow{\text{Id}_U \otimes \tau_{U \otimes W}} U \otimes U \otimes W \xrightarrow{\pi_U \otimes \text{Id}_W} \Lambda^2 U \otimes W$$

Teorema

Sia $T \in U \otimes V \otimes W$, allora $\text{rk}(T_U^\wedge) \leq R(T) \cdot (\dim(U) - 1)$.

Caso interessante

Se $\dim(U) = 4$ otteniamo

$$\text{rk}(T_U^\wedge) \geq 16 \implies R(T) \geq 6$$

Prodotti tensoriali

Definizione

Sia $T \in U \otimes V \otimes W$, il **flattening di Koszul** di T è l'applicazione lineare definita da

$$T_U^\wedge : U \otimes V^* \xrightarrow{\text{Id}_U \otimes \tau_{U \otimes W}} U \otimes U \otimes W \xrightarrow{\pi_U \otimes \text{Id}_W} \Lambda^2 U \otimes W$$

Teorema

Sia $T \in U \otimes V \otimes W$, allora $\text{rk}(T_U^\wedge) \leq R(T) \cdot (\dim(U) - 1)$.

Caso interessante

Se $\dim(U) = 4$ otteniamo

$$\text{rk}(T_U^\wedge) \geq 16 \implies R(T) \geq 6$$

Prodotti tensoriali

Definizione

Sia $T \in U \otimes V \otimes W$, il **flattening di Koszul** di T è l'applicazione lineare definita da

$$T_U^\wedge : U \otimes V^* \xrightarrow{\text{Id}_U \otimes \tau_{U \otimes W}} U \otimes U \otimes W \xrightarrow{\pi_U \otimes \text{Id}_W} \Lambda^2 U \otimes W$$

Teorema

Sia $T \in U \otimes V \otimes W$, allora $\text{rk}(T_U^\wedge) \leq R(T) \cdot (\dim(U) - 1)$.

Caso interessante

Se $\dim(U) = 4$ otteniamo

$$\text{rk}(T_U^\wedge) \geq 16 \implies R(T) \geq 6$$

Varietà proiettive

Definizione

Una **varietà proiettiva** in \mathbb{P}^n è il luogo degli zeri di una famiglia $\mathcal{F} \subseteq \mathbb{K}[x_0, \dots, x_n]$ di polinomi omogenei

$$Z(\mathcal{F}) = \{[P] \in \mathbb{P}^n \text{ t.c. } f(P) = 0 \text{ per ogni } f \in \mathcal{F}\}$$

Definizione

Le varietà proiettive soddisfano gli assiomi per insiemi chiusi. Definiamo la Topologia di Zariski come l'unica topologia su \mathbb{P}^n i cui chiusi sono esattamente le varietà proiettive.

Varietà proiettive

Definizione

Una **varietà proiettiva** in \mathbb{P}^n è il luogo degli zeri di una famiglia $\mathcal{F} \subseteq \mathbb{K}[x_0, \dots, x_n]$ di polinomi omogenei

$$Z(\mathcal{F}) = \{[P] \in \mathbb{P}^n \text{ t.c. } f(P) = 0 \text{ per ogni } f \in \mathcal{F}\}$$

Definizione

Le varietà proiettive soddisfano gli assiomi per insiemi chiusi. Definiamo la **Topologia di Zariski** come l'unica topologia su \mathbb{P}^n i cui chiusi sono esattamente le varietà proiettive.

Le varietà di Segre

Definizione

L'**embedding di Segre** è l'applicazione

$$\text{Seg} : \mathbb{P}V_1 \times \dots \times \mathbb{P}V_n \longrightarrow \mathbb{P}(V_1 \otimes \dots \otimes V_n)$$

definita ponendo

$$\text{Seg}([v_1], \dots, [v_n]) = [v_1 \otimes \dots \otimes v_n]$$

L'immagine dell'embedding di Segre viene chiamata **varietà di Segre**.

Definizione

Sia $X \subseteq \mathbb{P}^n$ una varietà proiettiva. La k -esima secante a X è la varietà

$$\sigma_k(X) = \overline{\bigcup_{\substack{[P_1], \dots, [P_k] \in X \\ \text{in posizione generale}}} \langle [P_1], \dots, [P_k] \rangle}$$

Le varietà di Segre

Definizione

L'**embedding di Segre** è l'applicazione

$$\text{Seg} : \mathbb{P}V_1 \times \dots \times \mathbb{P}V_n \longrightarrow \mathbb{P}(V_1 \otimes \dots \otimes V_n)$$

definita ponendo

$$\text{Seg}([v_1], \dots, [v_n]) = [v_1 \otimes \dots \otimes v_n]$$

L'immagine dell'embedding di Segre viene chiamata **varietà di Segre**.

Definizione

Sia $X \subseteq \mathbb{P}^n$ una varietà proiettiva. La **k-esima secante a X** è la varietà

$$\sigma_k(X) = \overline{\bigcup_{\substack{[P_1], \dots, [P_k] \in X \\ \text{in posizione generale}}} \langle [P_1], \dots, [P_k] \rangle}$$

Il rango-bordo

Osservazione

Sia $X \subseteq \mathbb{P}^n$ una varietà proiettiva, allora

$$X = \sigma_1(X) \subseteq \sigma_2(X) \subseteq \dots \subseteq \sigma_k(X) = \mathbb{P}^n$$

Definizione

Sia $X = \text{Seg}(\mathbb{P}V_1 \times \dots \times \mathbb{P}V_n)$, sia $[T] \in \mathbb{P}(V_1 \otimes \dots \otimes V_n)$. Il rango-bordo di T è il minimo intero \underline{R} tale che $[T] \in \sigma_{\underline{R}}(X)$. Indichiamo il rango-bordo di T con $\underline{R}(T)$.

Il rango-bordo

Osservazione

Sia $X \subseteq \mathbb{P}^n$ una varietà proiettiva, allora

$$X = \sigma_1(X) \subseteq \sigma_2(X) \subseteq \dots \subseteq \sigma_k(X) = \mathbb{P}^n$$

Definizione

Sia $X = \text{Seg}(\mathbb{P}V_1 \times \dots \times \mathbb{P}V_n)$, sia $[T] \in \mathbb{P}(V_1 \otimes \dots \otimes V_n)$. Il **rango-bordo** di T è il minimo intero \underline{R} tale che $[T] \in \sigma_{\underline{R}}(X)$. Indichiamo il rango-bordo di T con $\underline{R}(T)$.

Il lemma di Terracini

Lemma (di Terracini)

Sia $X \subseteq \mathbb{P}^n$ una varietà proiettiva. Siano $[P_1], \dots, [P_k] \in X, [P] \in \sigma_k(X)$ punti generali tali che $[P] \in \langle [P_1], \dots, [P_k] \rangle$. Allora

$$T_{[P]}\sigma_k(X) = \langle T_{[P_1]}X, \dots, T_{[P_k]}X \rangle$$

Proposizione

Siano U, V, W spazi vettoriali di dimensione finita su \mathbb{K} . Siano $u \in U, v \in V, w \in W$, allora

$$T_{[u \otimes v \otimes w]}\text{Seg}(\mathbb{P}U \times \mathbb{P}V \times \mathbb{P}W) = \mathbb{P}(U \otimes v \otimes w + u \otimes V \otimes w + u \otimes v \otimes W)$$

Il lemma di Terracini

Lemma (di Terracini)

Sia $X \subseteq \mathbb{P}^n$ una varietà proiettiva. Siano $[P_1], \dots, [P_k] \in X, [P] \in \sigma_k(X)$ punti generali tali che $[P] \in \langle [P_1], \dots, [P_k] \rangle$. Allora

$$T_{[P]}\sigma_k(X) = \langle T_{[P_1]}X, \dots, T_{[P_k]}X \rangle$$

Proposizione

Siano U, V, W spazi vettoriali di dimensione finita su \mathbb{K} . Siano $u \in U, v \in V, w \in W$, allora

$$T_{[u \otimes v \otimes w]}\text{Seg}(\mathbb{P}U \times \mathbb{P}V \times \mathbb{P}W) = \mathbb{P}(U \otimes v \otimes w + u \otimes V \otimes w + u \otimes v \otimes W)$$

Prodotto di matrici

Notazioni

Siano $m, n, l \in \mathbb{N}$. Siano

$$A = \mathcal{M}(m \times n, \mathbb{K})$$

$$B = \mathcal{M}(n \times l, \mathbb{K})$$

$$C = \mathcal{M}(m \times l, \mathbb{K})$$

Definizione

Il tensore prodotto di matrici $m \times n \times l$ è l'applicazione bilineare

$$\Psi_{\langle m, n, l \rangle} : A \times B \longrightarrow C$$

definita da

$$\Psi_{\langle m, n, l \rangle}(X, Y) = XY$$

Osservazione

Possiamo vedere $\Psi_{\langle m, n, l \rangle} \in A^* \otimes B^* \otimes C$.

Prodotto di matrici

Notazioni

Siano $m, n, l \in \mathbb{N}$. Siano

$$A = \mathcal{M}(m \times n, \mathbb{K})$$

$$B = \mathcal{M}(n \times l, \mathbb{K})$$

$$C = \mathcal{M}(m \times l, \mathbb{K})$$

Definizione

Il tensore **prodotto di matrici** $m \times n \times l$ è l'applicazione bilineare

$$\Psi_{\langle m, n, l \rangle} : A \times B \longrightarrow C$$

definita da

$$\Psi_{\langle m, n, l \rangle}(X, Y) = XY$$

Osservazione

Possiamo vedere $\Psi_{\langle m, n, l \rangle} \in A^* \otimes B^* \otimes C$.

Prodotto di matrici

Notazioni

Siano $m, n, l \in \mathbb{N}$. Siano

$$A = \mathcal{M}(m \times n, \mathbb{K})$$

$$B = \mathcal{M}(n \times l, \mathbb{K})$$

$$C = \mathcal{M}(m \times l, \mathbb{K})$$

Definizione

Il tensore **prodotto di matrici** $m \times n \times l$ è l'applicazione bilineare

$$\Psi_{\langle m, n, l \rangle} : A \times B \longrightarrow C$$

definita da

$$\Psi_{\langle m, n, l \rangle}(X, Y) = XY$$

Osservazione

Possiamo vedere $\Psi_{\langle m, n, l \rangle} \in A^* \otimes B^* \otimes C$.

L'algoritmo "righe per colonne"

- Se $\{\alpha_{i,j}\}_{i,j}$, $\{\beta_{i,j}\}_{i,j}$, $\{c_{j,i}\}_{i,j}$ sono le basi canoniche rispettivamente su A^* , B^* , C la decomposizione associata all'algoritmo "righe per colonne" è

$$\Psi_{\langle m,n,l \rangle} = \sum_{i,j,k} \alpha_{i,j} \otimes \beta_{j,k} \otimes c_{k,i}$$

- Equivalentemente possiamo pensare $\Psi_{\langle m,n,l \rangle}$ come l'applicazione trilineare

$$\Psi_{\langle m,n,l \rangle} : (X, Y, Z) \mapsto \text{Tr}(XYZ)$$

Osservazione

$\Psi_{\langle m,n,l \rangle}$ è invariante rispetto ai cambi di base in $\mathbb{K}^m, \mathbb{K}^n, \mathbb{K}^l$:

$$\text{Tr}(XYZ) = \text{Tr}(H^{-1}(XYZ)H) = \text{Tr}((H^{-1}XK)(K^{-1}YM)(M^{-1}ZH))$$

per ogni $H \in \text{GL}_m(\mathbb{K})$, $K \in \text{GL}_n(\mathbb{K})$, $M \in \text{GL}_l(\mathbb{K})$.

L'algoritmo "righe per colonne"

- Se $\{\alpha_{i,j}\}_{i,j}$, $\{\beta_{i,j}\}_{i,j}$, $\{c_{j,i}\}_{i,j}$ sono le basi canoniche rispettivamente su A^* , B^* , C la decomposizione associata all'algoritmo "righe per colonne" è

$$\Psi_{\langle m,n,l \rangle} = \sum_{i,j,k} \alpha_{i,j} \otimes \beta_{j,k} \otimes c_{k,i}$$

- Equivalentemente possiamo pensare $\Psi_{\langle m,n,l \rangle}$ come l'applicazione trilineare

$$\Psi_{\langle m,n,l \rangle} : (X, Y, Z) \longmapsto \text{Tr}(XYZ)$$

Osservazione

$\Psi_{\langle m,n,l \rangle}$ è invariante rispetto ai cambi di base in $\mathbb{K}^m, \mathbb{K}^n, \mathbb{K}^l$:

$$\text{Tr}(XYZ) = \text{Tr}(H^{-1}(XYZ)H) = \text{Tr}((H^{-1}XK)(K^{-1}YM)(M^{-1}ZH))$$

per ogni $H \in \text{GL}_m(\mathbb{K})$, $K \in \text{GL}_n(\mathbb{K})$, $M \in \text{GL}_l(\mathbb{K})$.

L'algoritmo "righe per colonne"

- Se $\{\alpha_{i,j}\}_{i,j}$, $\{\beta_{i,j}\}_{i,j}$, $\{c_{j,i}\}_{i,j}$ sono le basi canoniche rispettivamente su A^* , B^* , C la decomposizione associata all'algoritmo "righe per colonne" è

$$\Psi_{\langle m,n,l \rangle} = \sum_{i,j,k} \alpha_{i,j} \otimes \beta_{j,k} \otimes c_{k,i}$$

- Equivalentemente possiamo pensare $\Psi_{\langle m,n,l \rangle}$ come l'applicazione trilineare

$$\Psi_{\langle m,n,l \rangle} : (X, Y, Z) \mapsto \text{Tr}(XYZ)$$

Osservazione

$\Psi_{\langle m,n,l \rangle}$ è invariante rispetto ai cambi di base in $\mathbb{K}^m, \mathbb{K}^n, \mathbb{K}^l$:

$$\text{Tr}(XYZ) = \text{Tr}(H^{-1}(XYZ)H) = \text{Tr}((H^{-1}XK)(K^{-1}YM)(M^{-1}ZH))$$

per ogni $H \in \text{GL}_m(\mathbb{K})$, $K \in \text{GL}_n(\mathbb{K})$, $M \in \text{GL}_l(\mathbb{K})$.

L'algoritmo "righe per colonne"

- Se $\{\alpha_{i,j}\}_{i,j}$, $\{\beta_{i,j}\}_{i,j}$, $\{c_{j,i}\}_{i,j}$ sono le basi canoniche rispettivamente su A^* , B^* , C la decomposizione associata all'algoritmo "righe per colonne" è

$$\Psi_{\langle m,n,l \rangle} = \sum_{i,j,k} \alpha_{i,j} \otimes \beta_{j,k} \otimes c_{k,i}$$

- Equivalentemente possiamo pensare $\Psi_{\langle m,n,l \rangle}$ come l'applicazione trilineare

$$\Psi_{\langle m,n,l \rangle} : (X, Y, Z) \longmapsto \text{Tr}(XYZ)$$

Osservazione

$\Psi_{\langle m,n,l \rangle}$ è invariante rispetto ai cambi di base in $\mathbb{K}^m, \mathbb{K}^n, \mathbb{K}^l$:

$$\text{Tr}(XYZ) = \text{Tr}(H^{-1}(XYZ)H) = \text{Tr}((H^{-1}XK)(K^{-1}YM)(M^{-1}ZH))$$

per ogni $H \in \text{GL}_m(\mathbb{K})$, $K \in \text{GL}_n(\mathbb{K})$, $M \in \text{GL}_l(\mathbb{K})$.

L'algoritmo di Strassen

L'algoritmo di Strassen corrisponde alla seguente decomposizione:

$$\begin{aligned}
 \Psi_{\langle 2,2,2 \rangle} = & (\alpha_{1,1} + \alpha_{2,2}) \otimes (\beta_{1,1} + \beta_{2,2}) \otimes (c_{1,1} + c_{2,2}) \\
 & + \alpha_{1,1} \otimes (\beta_{1,2} - \beta_{2,2}) \otimes (c_{2,1} + c_{2,2}) \\
 & + \alpha_{2,2} \otimes (\beta_{2,1} - \beta_{1,1}) \otimes (c_{1,2} + c_{1,1}) \\
 & + (\alpha_{2,1} + \alpha_{2,2}) \otimes \beta_{1,1} \otimes (c_{1,2} - c_{2,2}) \\
 & + (\alpha_{1,2} + \alpha_{1,1}) \otimes \beta_{2,2} \otimes (c_{2,1} - c_{1,1}) \\
 & + (-\alpha_{1,1} + \alpha_{2,1}) \otimes (\beta_{1,1} + \beta_{1,2}) \otimes c_{2,2} \\
 & + (-\alpha_{2,2} + \alpha_{1,2}) \otimes (\beta_{2,2} + \beta_{2,1}) \otimes c_{1,1}
 \end{aligned}$$

La decomposizione è costituita da **7 addendi di rango 1**, corrispondenti ai **7 prodotti** dell'algoritmo di Strassen.

L'algoritmo di Strassen

L'algoritmo di Strassen corrisponde alla seguente decomposizione:

$$\begin{aligned}
 \Psi_{\langle 2,2,2 \rangle} = & (\alpha_{1,1} + \alpha_{2,2}) \otimes (\beta_{1,1} + \beta_{2,2}) \otimes (c_{1,1} + c_{2,2}) \\
 & + \alpha_{1,1} \otimes (\beta_{1,2} - \beta_{2,2}) \otimes (c_{2,1} + c_{2,2}) \\
 & + \alpha_{2,2} \otimes (\beta_{2,1} - \beta_{1,1}) \otimes (c_{1,2} + c_{1,1}) \\
 & + (\alpha_{2,1} + \alpha_{2,2}) \otimes \beta_{1,1} \otimes (c_{1,2} - c_{2,2}) \\
 & + (\alpha_{1,2} + \alpha_{1,1}) \otimes \beta_{2,2} \otimes (c_{2,1} - c_{1,1}) \\
 & + (-\alpha_{1,1} + \alpha_{2,1}) \otimes (\beta_{1,1} + \beta_{1,2}) \otimes c_{2,2} \\
 & + (-\alpha_{2,2} + \alpha_{1,2}) \otimes (\beta_{2,2} + \beta_{2,1}) \otimes c_{1,1}
 \end{aligned}$$

La decomposizione è costituita da **7 addendi di rango 1**, corrispondenti ai **7 prodotti** dell'algoritmo di Strassen.

Qualche strumento per la stima del rango

Teorema

Sia $\Psi_{(n,n,n)} = \sum_{r=1}^R \alpha_r \otimes \beta_r \otimes c_r$ tale che $\text{rk}(\alpha_r) = \text{rk}(\beta_r) = \text{rk}(c_r) = 1$ per ogni r , allora $R \geq n^3$.

Lemma

Siano $Y, Z \in \mathcal{M}_2(\mathbb{C})$ tali che $\text{rk}(Y) = \text{rk}(Z) = 1$.

- 1 Se lo spazio righe di Y non è ortogonale allo spazio colonne di Z allora esistono $H, K, M \in GL_2(\mathbb{C})$ tali che

$$K^{-1}YM = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad M^{-1}ZH = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

- 2 Se lo spazio righe di Y è ortogonale allo spazio colonne di Z allora esistono $H, K, M \in GL_2(\mathbb{C})$ tali che

$$K^{-1}YM = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad M^{-1}ZH = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Qualche strumento per la stima del rango

Teorema

Sia $\Psi_{\langle n, n, n \rangle} = \sum_{r=1}^R \alpha_r \otimes \beta_r \otimes c_r$ tale che $\text{rk}(\alpha_r) = \text{rk}(\beta_r) = \text{rk}(c_r) = 1$ per ogni r , allora $R \geq n^3$.

Lemma

Siano $Y, Z \in \mathcal{M}_2(\mathbb{C})$ tali che $\text{rk}(Y) = \text{rk}(Z) = 1$.

- 1 Se lo spazio righe di Y non è ortogonale allo spazio colonne di Z allora esistono $H, K, M \in GL_2(\mathbb{C})$ tali che

$$K^{-1}YM = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad M^{-1}ZH = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

- 2 Se lo spazio righe di Y è ortogonale allo spazio colonne di Z allora esistono $H, K, M \in GL_2(\mathbb{C})$ tali che

$$K^{-1}YM = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad M^{-1}ZH = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Il prodotto di matrici $2 \times 2 \times 2$ ha rango 7

Teorema

$$R(\Psi_{(2,2,2)}) = 7.$$

La disuguaglianza \leq è una conseguenza della decomposizione corrispondente all'algoritmo di Strassen, mentre per provare \geq useremo il seguente scheletro:

- 1 Consideriamo una decomposizione di $\Psi_{(2,2,2)}$ con $R = R(\Psi_{(2,2,2)})$ addendi decomponibili. Tra questi uno almeno, diciamo $x \otimes y \otimes z$, deve essere di tipo diverso da $(1, 1, 1)$. Sia $T = \Psi_{(2,2,2)} - x \otimes y \otimes z$.
- 2 Usando i flattening di Koszul stimiamo il rango di T per ogni caso possibile di $(\text{rk}(x), \text{rk}(y), \text{rk}(z))$. Proveremo che $R(T) \geq 6$. Pertanto, poiché $R(T) \leq R - 1$, potremo concludere che $R \geq 7$.

Il prodotto di matrici $2 \times 2 \times 2$ ha rango 7

Teorema

$$R(\Psi_{(2,2,2)}) = 7.$$

La disuguaglianza \leq è una conseguenza della decomposizione corrispondente all'algoritmo di Strassen, mentre per provare \geq useremo il seguente scheletro:

- 1. Consideriamo una decomposizione di $\Psi_{(2,2,2)}$ con $R = R(\Psi_{(2,2,2)})$ addendi decomponibili. Tra questi uno almeno, diciamo $x \otimes y \otimes z$, deve essere di tipo diverso da $(1, 1, 1)$. Sia $T = \Psi_{(2,2,2)} - x \otimes y \otimes z$.
- 2. Usando i flattening di Koszul stimiamo il rango di T per ogni caso possibile di $(\text{rk}(x), \text{rk}(y), \text{rk}(z))$. Proveremo che $R(T) \geq 6$. Pertanto, poiché $R(T) \leq R - 1$, potremo concludere che $R \geq 7$.

Il prodotto di matrici $2 \times 2 \times 2$ ha rango 7

Teorema

$$R(\Psi_{\langle 2,2,2 \rangle}) = 7.$$

La disuguaglianza \leq è una conseguenza della decomposizione corrispondente all'algoritmo di Strassen, mentre per provare \geq useremo il seguente scheletro:

- 1 Consideriamo una decomposizione di $\Psi_{\langle 2,2,2 \rangle}$ con $R = R(\Psi_{\langle 2,2,2 \rangle})$ addendi decomponibili. Tra questi uno almeno, diciamo $x \otimes y \otimes z$, deve essere di tipo diverso da $(1, 1, 1)$. Sia $T = \Psi_{\langle 2,2,2 \rangle} - x \otimes y \otimes z$.
- 2 Usando i flattening di Koszul stimiamo il rango di T per ogni caso possibile di $(\text{rk}(x), \text{rk}(y), \text{rk}(z))$. Proveremo che $R(T) \geq 6$. Pertanto, poiché $R(T) \leq R - 1$, potremo concludere che $R \geq 7$.

Il prodotto di matrici $2 \times 2 \times 2$ ha rango 7

Teorema

$$R(\Psi_{\langle 2,2,2 \rangle}) = 7.$$

La disuguaglianza \leq è una conseguenza della decomposizione corrispondente all'algoritmo di Strassen, mentre per provare \geq useremo il seguente scheletro:

- 1 Consideriamo una decomposizione di $\Psi_{\langle 2,2,2 \rangle}$ con $R = R(\Psi_{\langle 2,2,2 \rangle})$ addendi decomponibili. Tra questi uno almeno, diciamo $x \otimes y \otimes z$, deve essere di tipo diverso da $(1, 1, 1)$. Sia $T = \Psi_{\langle 2,2,2 \rangle} - x \otimes y \otimes z$.
- 2 Usando i flattening di Koszul stimiamo il rango di T per ogni caso possibile di $(\text{rk}(x), \text{rk}(y), \text{rk}(z))$. Proveremo che $R(T) \geq 6$. Pertanto, poiché $R(T) \leq R - 1$, potremo concludere che $R \geq 7$.

Casi possibili

I casi possibili per $(\text{rk}(x), \text{rk}(y), \text{rk}(z))$ sono i seguenti:

- $(2, 2, *)$: possiamo supporre

$$x = \text{Id}_2 \quad y = \text{Id}_2$$

- $(2, *, 2)$ e $(*, 2, 2)$: analogo al precedente

- $(2, 1, 1)$: per i due lemmi visti possiamo studiare due forme particolari per y e z :

①

$$y = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad z = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

② Oppure

$$y = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad z = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

- $(1, 2, 1)$ e $(1, 1, 2)$: analogo al precedente.

Casi possibili

I casi possibili per $(\text{rk}(x), \text{rk}(y), \text{rk}(z))$ sono i seguenti:

- $(2, 2, *)$: possiamo supporre $x = \text{Id}_2$ $y = \text{Id}_2$
- $(2, *, 2)$ e $(*, 2, 2)$: analogo al precedente
- $(2, 1, 1)$: per i due lemmi visti possiamo studiare due forme particolari per y e z :

1

$$y = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad z = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

2 Oppure

$$y = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad z = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

- $(1, 2, 1)$ e $(1, 1, 2)$: analogo al precedente.

Casi possibili

I casi possibili per $(\text{rk}(x), \text{rk}(y), \text{rk}(z))$ sono i seguenti:

- $(2, 2, *)$: possiamo supporre $x = \text{Id}_2$ $y = \text{Id}_2$
- $(2, *, 2)$ e $(*, 2, 2)$: analogo al precedente
- $(2, 1, 1)$: per i due lemmi visti possiamo studiare due forme particolari per y e z :

1

$$y = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad z = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

2 Oppure

$$y = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad z = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

- $(1, 2, 1)$ e $(1, 1, 2)$: analogo al precedente.

Casi possibili

I casi possibili per $(\text{rk}(x), \text{rk}(y), \text{rk}(z))$ sono i seguenti:

- $(2, 2, *)$: possiamo supporre $x = \text{Id}_2$ $y = \text{Id}_2$
- $(2, *, 2)$ e $(*, 2, 2)$: analogo al precedente
- $(2, 1, 1)$: per i due lemmi visti possiamo studiare due forme particolari per y e z :

1

$$y = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad z = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

2 Oppure

$$y = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad z = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

- $(1, 2, 1)$ e $(1, 1, 2)$: analogo al precedente.

Casi possibili

I casi possibili per $(\text{rk}(x), \text{rk}(y), \text{rk}(z))$ sono i seguenti:

- $(2, 2, *)$: possiamo supporre $x = \text{Id}_2$ $y = \text{Id}_2$
- $(2, *, 2)$ e $(*, 2, 2)$: analogo al precedente
- $(2, 1, 1)$: per i due lemmi visti possiamo studiare due forme particolari per y e z :

1

$$y = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad z = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

2 Oppure

$$y = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad z = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

- $(1, 2, 1)$ e $(1, 1, 2)$: analogo al precedente.

Casi possibili

I casi possibili per $(\text{rk}(x), \text{rk}(y), \text{rk}(z))$ sono i seguenti:

- $(2, 2, *)$: possiamo supporre $x = \text{Id}_2$ $y = \text{Id}_2$
- $(2, *, 2)$ e $(*, 2, 2)$: analogo al precedente
- $(2, 1, 1)$: per i due lemmi visti possiamo studiare due forme particolari per y e z :

1

$$y = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad z = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

2 Oppure

$$y = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad z = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

- $(1, 2, 1)$ e $(1, 1, 2)$: analogo al precedente.

Utilizzo del software Macaulay2

Il calcolo del rango è un'operazione complessa da un punto di vista simbolico. I flattening in questione sono matrici 16×24 , ad esempio:

```

b c d 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 -1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
-a+1 0 c 0 d 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 -a+1 -b 0 d 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 -a+1 -b -c 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 -1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 -1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 -1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 -1 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 -1 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 -1 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 -1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 -1 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 -1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 -1 0
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 -1
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
    
```

flattening

```

0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 c 0 0 0 0 -1
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 c 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 d 0 -b -a+1 0 1 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 -c 0 0 0 0 1 0 -b 0
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 -1 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 -1 0 -1 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 0 -1 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 -1 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 1 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 -1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 -1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
    
```

una sottomatrice di rango 16 quando $a = 1$.

```

0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 c 0 0 0 b -1
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 c 0 0 0 -a+1 0
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 d 0 -b -a+1 0 1 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 -c 0 0 0 0 1 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 -1 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 -1 0 -1 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 0 -1 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 -1 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 1 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 -1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 -1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 -1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
    
```

una sottomatrice di rango 16 quando $a \neq 1$.

Grazie per l'attenzione.